

Feladatok a diszkrét PID szabályozás témaköréből

1. Határozza meg a diszkrét PID szabályzó sebesség algoritmusának kimenetét a $k = 0, 1, 2, 3$ mintavételi pontokban a következő a következő adatok esetében:

$$\begin{aligned} K &= 3 \\ T_I &= 2 \\ T_D &= 0,5 \\ T_0 &= 2 \end{aligned} \quad e(kT_0) = \begin{cases} kT_0 & 0 < k \leq 2 \\ 0 & \text{egyébként} \end{cases} \quad u(-2) = 0$$

Megoldás:

A megadott paraméterek alapján határozzuk meg q_0, q_1, q_2 értékeket:

$$\begin{aligned} q_0 &= K \left(1 + \frac{T_D}{T_0} \right) = 3 \left(1 + \frac{0,5}{2} \right) = 3,75 \\ q_1 &= -K \left(1 - \frac{T_0}{T_I} + 2 \frac{T_D}{T_0} \right) = -3 \left(1 - \frac{2}{2} + 2 \frac{0,5}{2} \right) = -1,5 \\ q_2 &= K \frac{T_D}{T_0} = 3 \frac{0,5}{2} = 0,75 \end{aligned}$$

a diszkrét PID sebesség algoritmus impulzusátviteli függvénye:

$$G_{DPI}^v(z) = \frac{U(z)}{E(z)} = \frac{q_0 + q_1 z^{-1} + q_2 z^{-2}}{1 - z^{-1}}$$

ennek alapján írjuk fel a beavatkozó jelet meghatározó differencia egyenletet:

$$\begin{aligned} U(z) - z^{-1}U(z) &= q_0 E(z) + q_1 z^{-1}E(z) + q_2 z^{-2}E(z) \\ u(kT_0) - u((k-1)T_0) &= q_0 e(kT_0) + q_1 e((k-1)T_0) + q_2 e((k-2)T_0) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} k=0 \quad u(0) &= u(-2) + 3,75 \cdot e(0) - 1,5 \cdot e(-2) + 0,75 \cdot e(-4) = 0 + 3,75 \cdot 0 - 1,5 \cdot 0 + 0,75 \cdot 0 = 0 \\ k=1 \quad u(2) &= u(0) + 3,75 \cdot e(2) - 1,5 \cdot e(0) + 0,75 \cdot e(-2) = 0 + 3,75 \cdot 2 - 1,5 \cdot 0 + 0,75 \cdot 0 = 7,5 \\ k=2 \quad u(4) &= u(2) + 3,75 \cdot e(4) - 1,5 \cdot e(2) + 0,75 \cdot e(0) = 7,5 + 3,75 \cdot 4 - 1,5 \cdot 2 + 0,75 \cdot 0 = 19,5 \\ k=3 \quad u(6) &= u(4) + 3,75 \cdot e(6) - 1,5 \cdot e(4) + 0,75 \cdot e(2) = 19,5 + 3,75 \cdot 0 - 1,5 \cdot 4 + 0,75 \cdot 2 = 15 \end{aligned}$$

2. Diszkrét PID sebesség algoritmust alkalmazva, válassza meg az erősítés (K) és az integrálási időállandó (T_I) értékét úgy, hogy $e(k) = 1(k)$ bemenet esetén a $k = 0$ mintavételezési időpontban a szabályzó kimenete, $u(0) = 6$, a $k = 1$ mintavételezési időpontban $u(1) = 8$ legyen, ha a mintavételezési időállandó $T_0 = 1$ s, a deriválási időállandó $T_D = 0,5$ s és $u(-1) = 0$!

Megoldás:

Írjuk fel $k = 0$ -ra a differencia egyenletet és határozzuk meg K értékét:

$$k = 0 \quad u(0) = u(-1) + q_0 \cdot e(0) - q_1 \cdot e(-1) + q_2 \cdot e(-2)$$

$$6 = 0 + q_0 \cdot 1 - q_1 \cdot 0 + q_2 \cdot 0$$

$$6 = K \left(1 + \frac{T_D}{T_0} \right) \cdot 1 = K \left(1 + \frac{0,5}{1} \right) \rightarrow K = 4$$

ismételjük meg $k = 1$ -re T_I értékének meghatározásához:

$$k = 1 \quad u(1) = u(0) + q_0 \cdot e(1) - q_1 \cdot e(0) + q_2 \cdot e(-1)$$

$$8 = 6 + 6 \cdot 1 - q_1 \cdot 1 + q_2 \cdot 0$$

$$8 = 6 + 6 - 4 \left(1 - \frac{1}{T_I} + 2 \frac{0,5}{1} \right) \cdot 1 = 4 + \frac{4}{T_I} \rightarrow T_I = 1$$