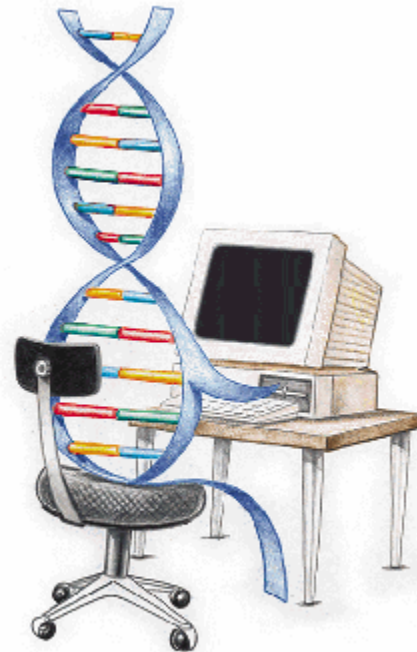


Genetikus algoritmusok megvalósítása MATLAB segítségével



Werner Ágnes

A Matlab genetikus algoritmusokat használó eszköztára

Kétféle módon használhatjuk fel az
eszköztár lehetőségeit:

1. Parancssorból
2. Genetic Algorithm Tool segítségével.

Parancssori lehetőségek

Fő függvénye a g függvény, amely $F(X)$ minimumát próbálja meg meghatározni, megadott feltételeket figyelembe véve.

F a fitness függvény, X egy tetszőleges egyed

Ekkor az optimális megoldás egy olyan X , ahol

1. $A_{eq} * X = b_{eq}$ (lineáris egyenletek)
2. $A * X \leq b$ (lineáris egyenlőtlenségek)
3. $C_{eq}(X) = 0$ (nemlineáris egyenletek)
4. $C(X) \leq 0$ (nemlineáris egyenlőtlenségek)
5. $LB \leq X \leq UB$, azaz X egy adott intervallumban keresendő

Feltételek teljesülése mellett $F(X)$ értéke minimális.

Ezen jelölések mellett a ga függvény általános alakja:

>> [X, FVAL, REASON, OUTPUT, POPULATION, SCORES]=GA(F, NVAR, A, b, Aeq, beq, LB, UB, NONLCON, Options)

A fent nem definiált jelölések jelentése:

- ρ NVAR: F függvény függvényváltozóinak száma
- ρ NONLCON: C(X) és Ceq(X) függvényeket megvalósító Matlab függvény (ezeket ált. magunknak kell implementálnunk)
- ρ FVAL: F(X), a kimenő megoldáseggyedre
- ρ REASON: a kilépés okának leírása
- ρ OUTPUT: a futás körülményeiről ad néhány információt ez a struktúra
- ρ POPULATION: a kilépéskor meglévő populáció
- ρ SCORES: a kilépéskor meglévő populáció fitnessz értékei
- ρ options: az algoritmus paramétereit tartalmazó struktúra

Egyszerű példa:

A sikeres futtatáshoz elegendő F és NVARs megadása is:

```
>>ga(@(x) x*x, 1)
```

Ez az $f(x)=x^2$ függvény abszolút minimumát keresi, ami $x=0$ helyen található.

```
>> ga(@(x) x*x, 1)
```

```
Optimization terminated: maximum number of generations exceeded.
```

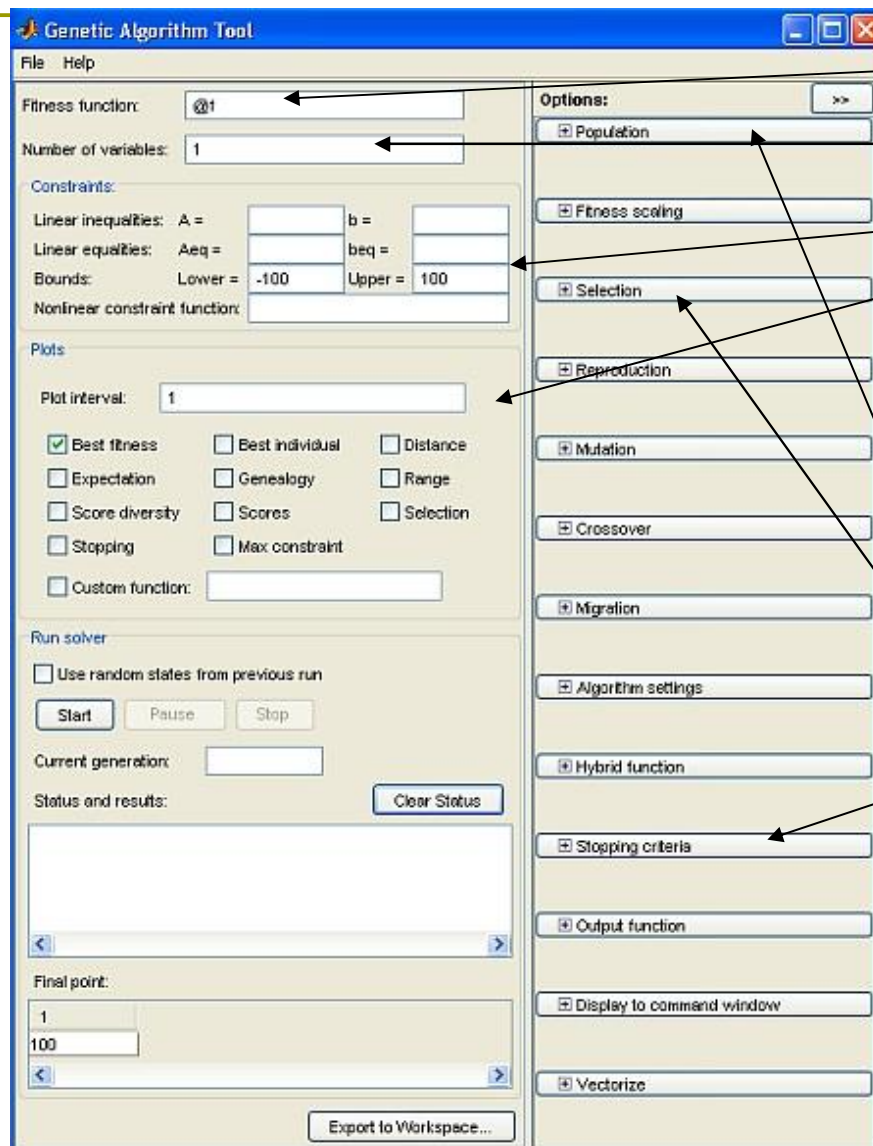
```
ans =
```

```
-4.7080e-005
```

A futás egészen közeli eredményt talált.

A leállítás a generációszám maximális értékének túllépése miatt történt.

Genetic Algorithm Tool



Fitnessz függvény megadása

Függvényváltozók száma

Feltételek

Megjelenítő funkciók (Plots):

Ezen beállítások szabályozásával az algoritmus egyes lépéseinek főbb paramétereiről kaphatunk grafikusán ábrázolt információt, már futás közben.

Populáció Tulajdonságai

Szelekciós Tulajdonságok

Kilépési feltételek megadása

Bonyolultabb példa

Matlabék (és talán mások) kedvence a **Rastrigin-függvény**, ha a genetikus algoritmusokról van szó. Ez egy n -változós valós függvény, amely n függvényében a következő formulával adható meg:

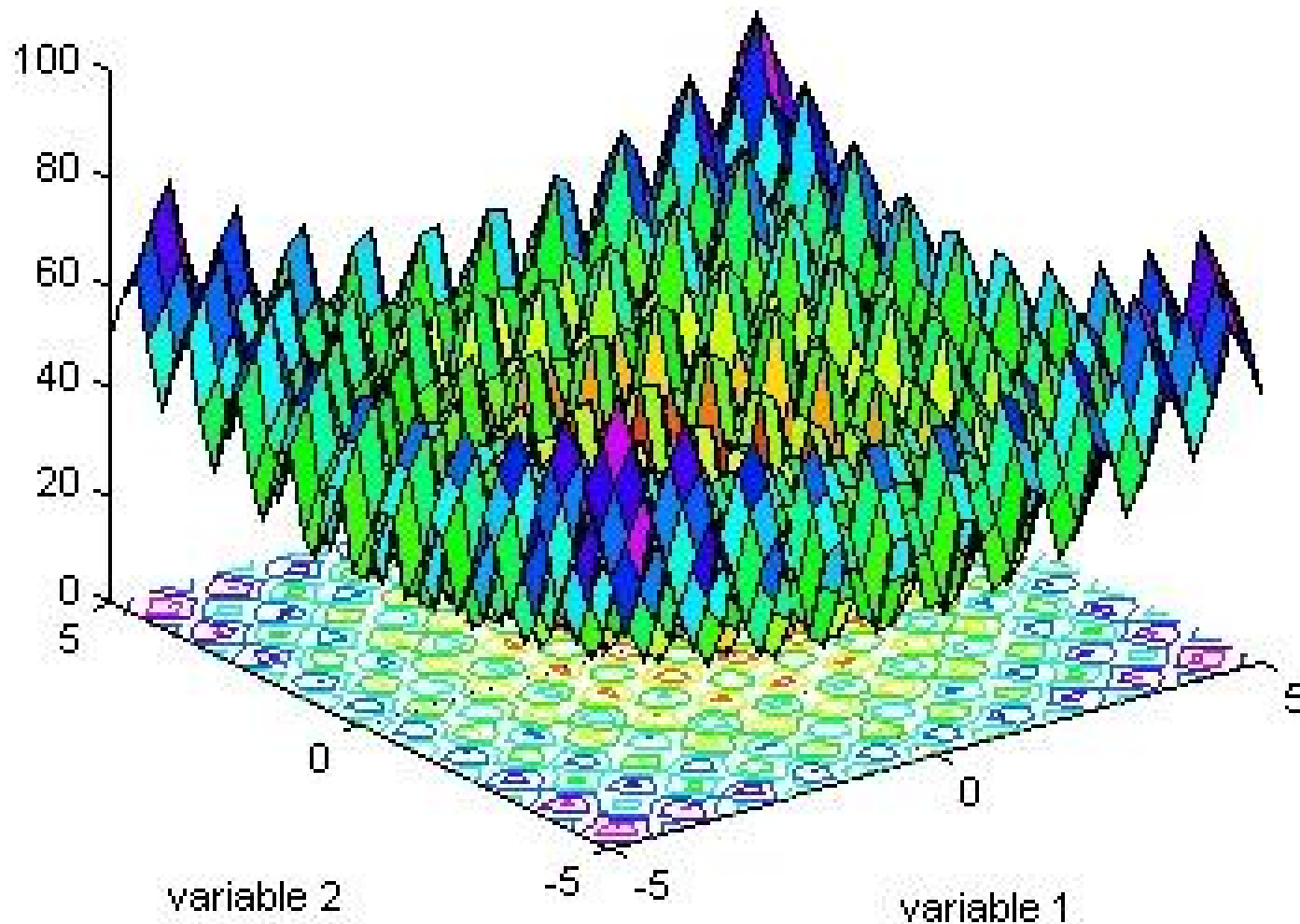
$$f(x) = 10 \cdot n + \sum_{i=1}^n (x_i^2 - 10 \cdot \cos(2 \cdot p \cdot x_i))$$

Ez a függvény folytonos, differenciálható, és könnyen észrevehető, hogy minimuma $\underline{x} = 0$ pontban van, értéke $f(x) = 0$.

Ezen kívül hála a \cos függvény periodicitásának, a függvény tele van lokális minimumhelyekkel, ami igen rossz hatással lehet a kereső algoritmusokra.

A függvény megtalálható **rastriginsfcn** néven a Matlab tárházában.

A Rastrigin-függvény képe ($n=2$, $-5 \leq x_1, x_2 \leq 5$).



Használjuk a genetikus algoritmust

```
>> x = ga(@rastriginsfcn, 2)
```

```
Optimization terminated: maximum number of generations exceeded.
```

```
x =
```

```
    0.0009   -0.0039
```

Az eredmény elfogadható első neki futásra.

Érdemes megnézni egy konkurens kereső algoritmust. Vegyük a Matlab `fminsearch` függvényét, nézzük mit tud kezdeni vele:

```
>> fminsearch(@rastriginsfcn, rand(1,2))
```

```
ans =
```

```
    0.9950    0.9950
```

A keresés beleesett egy lokális minimum körüli gödörbe.

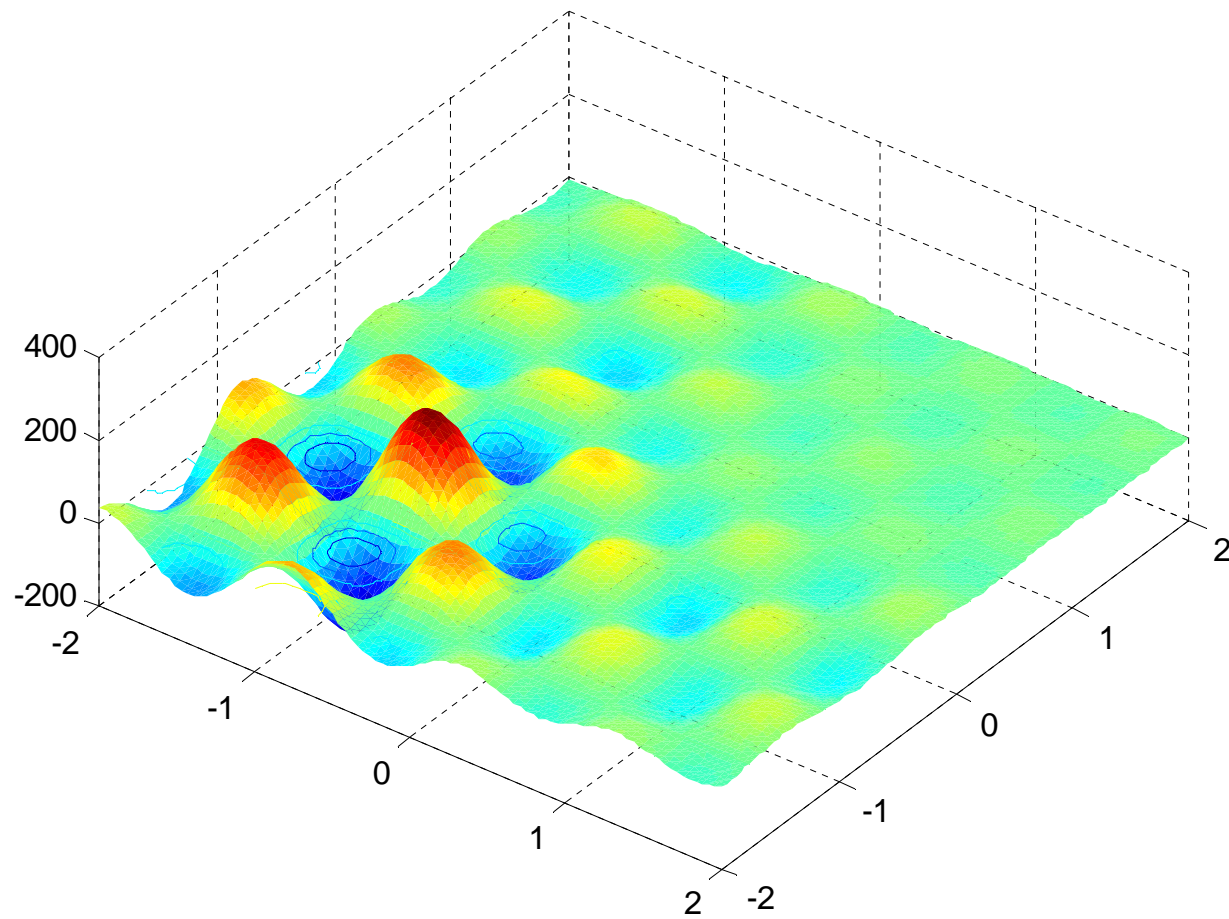
Egy kétváltozós valós fg. - Shufcn fg.

```
function f = shufcn(y)
%SHU objective function.
%
% L.C.W. Dixon and G.P. Szegö (eds.), Towards Global Optimisation 2,
% North-Holland, Amsterdam 1978.

% Copyright 2004 The MathWorks, Inc.
% $Revision: 1.1 $ $Date: 2004/01/14 15:35:06 $

for j = 1: size(y,1)
    f(j) = 0.0;
    x = y(j,:);
    temp1 = 0;
    temp2 = 0;
    x1 = x(1);
    x2 = x(2);
    for i = 1:5
        temp1 = temp1 + i.*cos((i+1).*x1+i);
        temp2 = temp2 + i.*cos((i+1).*x2+i);
    end
    f(j) = temp1.*temp2;
end
```

```
>> plotobjective(@shufcn, [-2 2; -2 2]);  
>>
```



Eredmények

```
>> FitnessFunction=@shufcn;
>> numberOfVariables=2;
>> [x,Fval,exitFlag,Output]=ga(FitnessFunction,numberOfVariables);
Optimization terminated: stall generations limit exceeded.
```

```
>> fprintf('The number of generations was: %d\n', Output.generations);
The number of generations was: 82
```

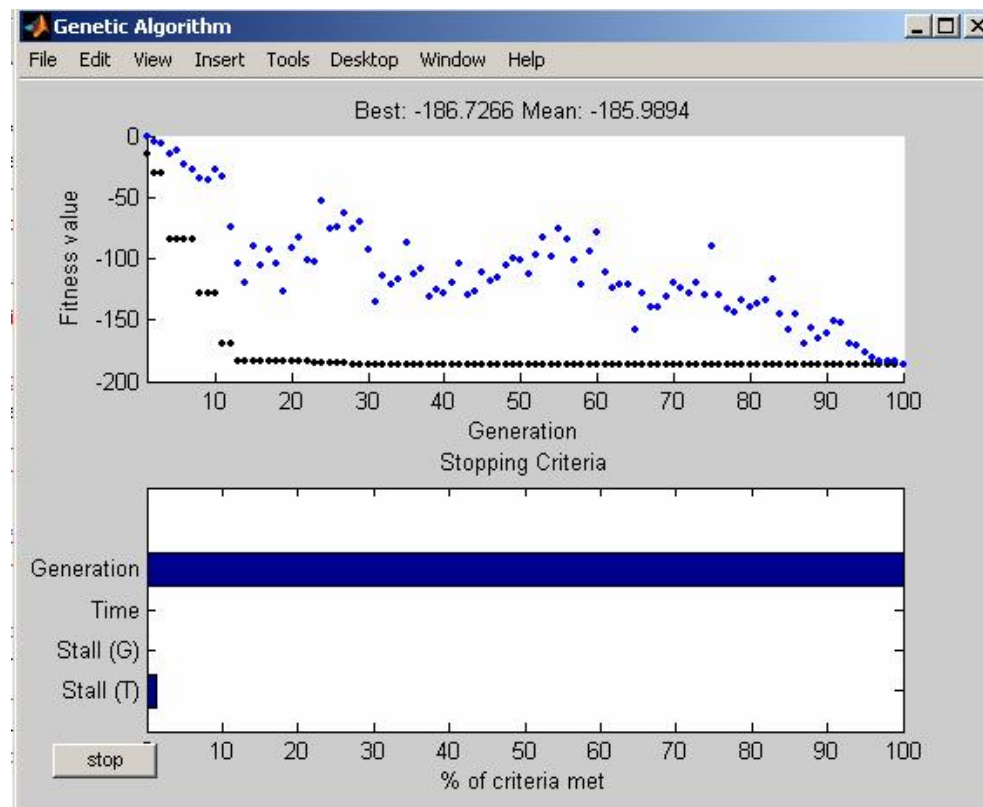
```
>> fprintf('The number of function evaluations was : %d\n', Output.funccount);
The number of function evaluations was : 1640
```

```
>> fprintf('The best function value found was: %d\n', Fval);
The best function value found was: -1.854801e+002
```

Paraméterek módosítási lehetőségei

```
>> opts = gaoptimset('PlotFcns',{@gaplotbestf,@gaplotstopping});
```

```
>> [x,Fval,exitFlag,Output] = ga(FitnessFunction,numberOfVariables,opts);  
Optimization terminated: maximum number of generations exceeded.
```



Költség és hatékonyságelemzés

Nehéz egy olyan módszer hatékonyságát elemezni, ami nemdeterminisztikus lépéseket használ működése közben.

Egy adott GA implementáció futása a véletlen elemek miatt mindig változik, nincs két egyforma kimenetű futás (hacsak nem nagyon triviális az algoritmus, vagy nagyon rossz a véletlenszám-generátor adott megvalósításnál).

Így nem sok értelme lenne összehasonlító futási eredményeket nézegetni, főleg ilyen példák esetében ahol az abszolút futási idő legdurvább esetben is csak néhány másodperc.

Nézzük meg milyen tényezők befolyásolják a GA költségét!

Populáció mérete

A populáció mérete nyilvánvalóan alapvetően befolyásolja mind a futás, mind a tárhely igényét.

Generációk száma

A generációk számával egyenesen arányos a futási idő, mivel minden új generáció egy új főciklus lefuttatását igényli. Mivel a kilépési feltétel nemcsak a maximális generációszámtól függ, előbb is terminálhat az algoritmus, nem feltétlenül igaz, hogy egy $10x$ nagyobb generációszámmal paraméterezett algoritmus $10x$ annyi ideig fut.

Szelekció

A szelekció GA esetében a populáció méretének függvénye, mivel pont ennyi szülőt kell kiválasztanunk (elitista módszer esetén ennek egy részét). Ez a megvalósításoktól függően általában lineáris költségű, de bizonyos esetekben (pl. pár-verseny szelekció) lehet nagyobb is.

Rekombináció, mutáció

Hasonlóan a szelekcióhoz, ez is a populáció méretének a függvénye. Viszont itt már bizonyos esetekben a futási költségbe beleszólhat az egyedek reprezentációja.

Ugyanis több esetben a gének számával arányos az egyedek keresztezése ill. mutációja. Természetesen több gén esetén tovább tart ezek elvégzése.

Visszahelyezés

A visszahelyezés művelete $\sigma(1)$ általában, mivel egyszerűen csak a régi populációt megfeleltetjük az újonnan kialakítottal. Olyan esetekben viszont, amikor az algoritmus nem generációs, lehetséges nagyobb költségű megvalósítás is.

Fitness kiértékelés

A fitness kiértékelés nagyban függ a kiértékelő függvényről. Vizsgált esetekben ez $\sigma(1)$, de könnyen elképzelhető igen bonyolult fitness függvény is.

Nézzünk meg egy nagyon egyszerű összehasonlítást

Globális minimum

keresése az első példánkban vett $f(x) = x^2$ függvénynél.

Versenyeztessük meg a ga és az fminsearch algoritmusokat!

A feladat komplexitása miatt azt várjuk, hogy az utóbbi lesz a nyertes.

Lefuttatva alapbeállításokkal, 100 futás átlagára azt kapjuk, hogy kb. 12-13-szor gyorsabb, mint a GA megvalósítás.

Ráadásul az eredmény átlag 15-16 jegyre pontos, míg a genetikus metódus 4-7 jegyig egyező eredményeket tud csak produkálni.

Javítva a GA paraméterezésén, némi kísérletezés után ezt sikerül annyira lefaragni, hogy azonos pontosság mellett mindössze 5-ször annyi időbe telik lefuttatni a ga parancsot, mint társát.

Mit mutat ez meg?

Nem többet és nem is kevesebbet, mint amire számítottunk.

Látszik, hogy ilyen típusú feladatnál érdekesebb a hagyományos kereső technikákat alkalmazni, főleg hogy ezeknek igen jó megvalósítása adva van Matlab környezetben. A probléma túl egyszerű, túl költséges egy párhuzamos számításokat alkalmazó eljárás használatához.

Érdekes viszont azt megfigyelni, hogy a paraméterek helyes beállítása milyen nagymértékben tudja befolyásolni a futás költségét és kimenetelét.

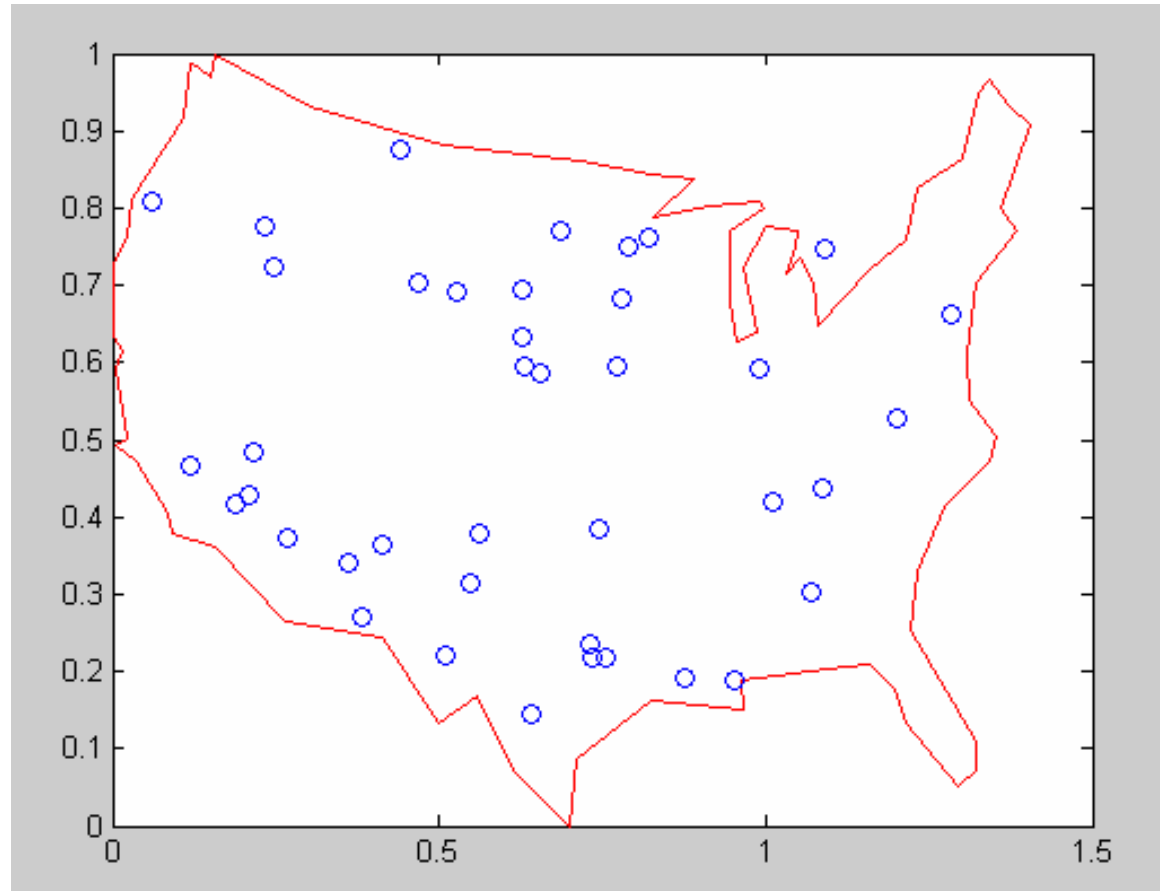
További következtetések

További futási idő teszteken azt kapjuk, hogy Rastrigin-függvény esetében megmarad az fminsearch 10-15-szörös sebességkülönbsége, alapbeállítások mellett. Cserébe nem ad helyes eredményt egyikre sem...

Ebből olyan következtetést lehet levonni, hogy GA alkalmazása olyan esetekben célszerű ahol jobb eredményt várunk tőle, mint a hagyományos kereső algoritmusoktól, vagy ahol azok nem használhatóak.

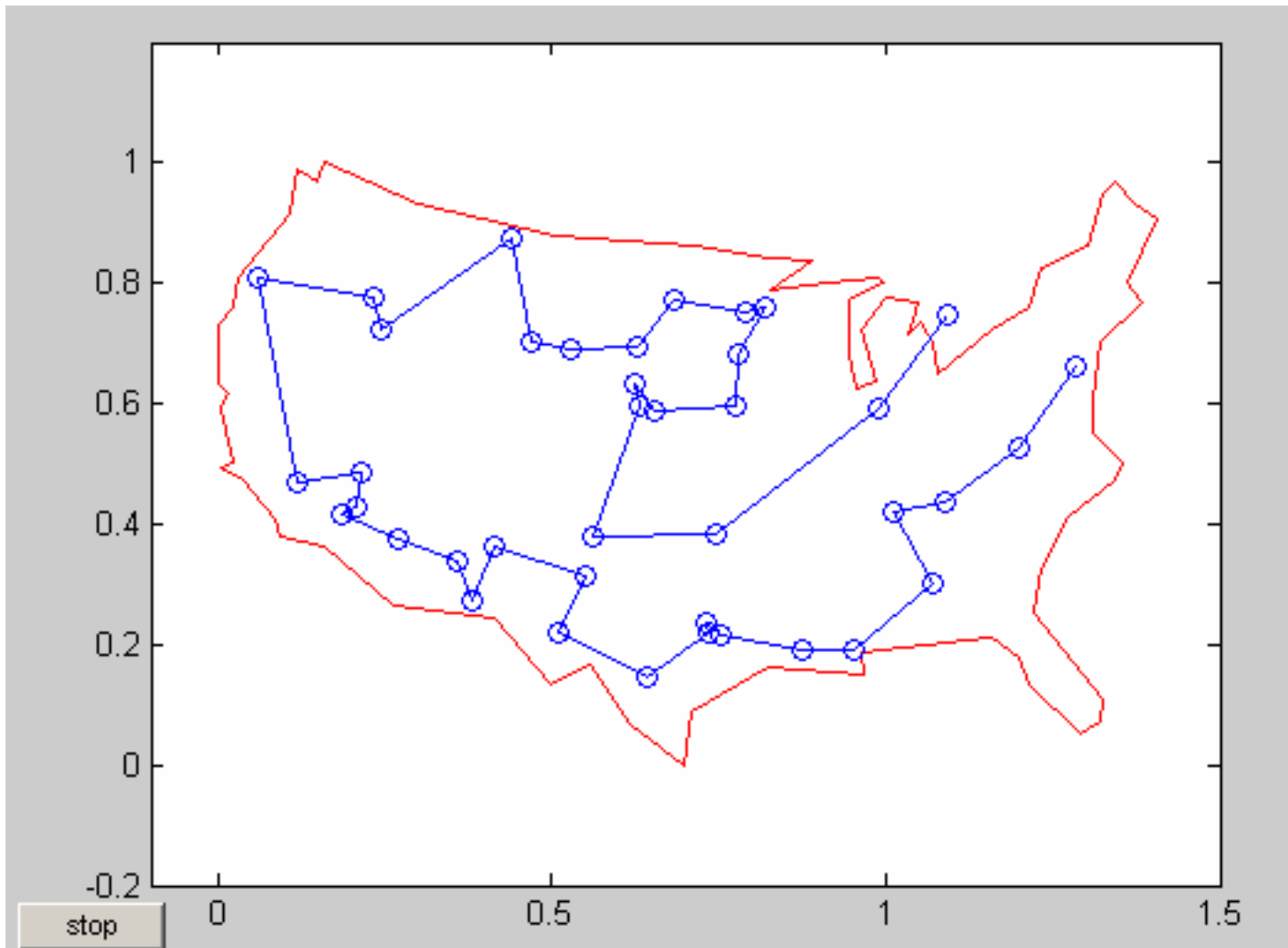
Bizonyos esetekben jó megoldás lehet az algoritmusok keverése: egy alacsonyabb költségű kereső eljárás segítségével információt szerzünk a problémáról, amit felhasználhatunk a későbbi GA paraméterezésénél.

Utazó ügynök probléma



```
>> load('usborder.mat','x','y','xx','yy');  
>> plot(x,y,'Color','red'); hold on;
```

Megoldás GA-val felhasználva a Matlab-ot



Készítsük el a „Hello World!” genetikus algoritmusát!

Megpróbáljuk genetikusan „kitenyészteni” sztringek egy sorozatából ezt az üdvözlést.

A populáció egyedei azonos hosszúságú sztringek, amiket genotípusosan ábrázolunk. Minden sztringhez hozzárendelünk egy sorvektort, amelynek elemei (azaz a gének) a sztring egyes karaktereinek ASCII kódjai.

A fitness érték az egyed és a keresett sztring távolsága, azaz az egyes betűk közötti távolságok összege.

Minél kisebb a fitness érték, annál rátermettebb az adott egyed. Nyilvánvaló, hogy ha ez az érték nulla, akkor elértük a keresett sztringet.

Algoritmus

Az algoritmus fő ciklusában sorba rendezzük a populáció egyedeit növekvő fitness érték alapján.

A legjobbakat automatikusan beválogatjuk a következő populációba (elitizmus).

A maradék helyek feltöltéséhez szelekció során kiválogatjuk a szülőket. A szelekció ebben az esetben egyszerű véletlen kiválasztás, ami nem foglalkozik az önreprodukcióval (mindkét szülő ugyanaz az egyed).

A kiválasztott szülőket egy pontos keresztezéssel rekombináljuk, a keletkező egyedet behelyezzük az új populációba.

Legvégül egy előre beállított mutációs ráta szerint módosítjuk a sztringeket. A mutáció megvalósítása véletlen génmutáció, egyetlen génre.

Algoritmus

A kapott új populációra kiértékeljük a rátermettségi függvényt, az egyedeket behelyettesítjük a régi populáció helyére, növeljük a generációs számot és ezzel le is zárul a fő ciklus.

Kérdés még, hogy milyen kilépési feltételt lehet alkalmazni? Két dolgot veszünk figyelembe: egy előre megadott generációs szám ill. az optimális megoldás elérését (fitnessz érték nulla).

Az alapbeállítás 1000 példányos populációkkal dolgozik.

A populáció legjobb 10%-át válogatjuk az elitek közé minden lépésben.

A mutáció esélye 0,25 egyedenként. Ha elérjük a 100 generációt optimális eredmény nélkül, a függvény leáll, és az adott pillanatban legjobb egyed adja vissza közelítő megoldásként.

A függvény definiálása, alapértékek beállítása

```
function y = helloga(str)
% HELLOGA(STR)
%
% STR-ben megadott sztring kitenyésztése genetikus algoritmussal.
% Paraméter nélkül hívva a 'Hello World!' üzenetet próbálja elérni.
%
%Stratégiai paraméterek beállítása
GA_TARGET = 'Hello World!'; %default célstring
GA_POPSIZE = 1000;          %populáció egyedszáma
GA_MAXITER = 100;          %maximális iterációs szám
GA_ELITRATE = 0.1;         %elitráta
GA_MUTATION = 0.25;        %mutációs ráta
PRINTOUT = 10;             %eredmény kiíratás periódusa
    if nargin>0
        GA_TARGET=str;
    end
end
```

Kezdeti populáció

```
% t := 0, populációk számának inicializálása
t = 0;
% P kezdeti populáció létrehozása
P = floor (rand(GA_POPSIZE, length(GA_TARGET)) * 96 + 32);
F = sum(abs(P-ones(GA_POPSIZE,1)*GA_TARGET), 2);
% WHILE NOT Kilépési_feltétel(P)
while t < GA_MAXITER & F(1) ~ = 0           % kilépési feltétel: iterációk
                                           száma vagy megoldás

% Aktuális populáció sorbarendezése
[F, I] = sort(F);
for i = 1 : length(I)
    TMP(i, :) = P(I(i), :);
end
P = TMP;
y = char( P(1, :));           % legjobb egyed
% Az algoritmus futásáról tájékoztatjuk a felhasználót
if rem (t, PRINTOUT) == 0
    str = sprintf('%d. generáció legjobb egyede: %s      fitness: %d', t, y, F(1));
    disp (str);
end
```

Elitizmus, szelekció, rekombináció, mutáció

```
% Elitek beválogatása
elitek = floor (GA_ELITRATE * GA_POPSIZE); Puj(1:elitek,:) =
    P(1:elitek,:);
% Szelekció (a fennmaradó helyekre)
for i = elitek+1 : GA_POPSIZE
e1 = floor( rand * GA_POPSIZE + 1); % anya
e2 = floor( rand * GA_POPSIZE + 1); % apa
crp = floor( rand * length(GA_TARGET) + 1); % keresztezési pont
% Rekombináció
Puj(i, :) = [P(e1, 1:crp), P(e2, (crp+1):length(GA_TARGET))];
end
% Mutáció (várható érték alapján)
for i = 1 : GA_POPSIZE*GA_MUTATION
Puj (floor(rand*GA_POPSIZE)+1, floor(rand*length(GA_TARGET))+1) =
    floor(rand * 96 + 32);
end
% Visszahelyezés
P = Puj;
```

Kiértékelés, eredmény kiíratása

```
% P egyedeinek kiértékelése az F fitness függvény alapján
F = sum(abs(P-ones(GA_POPSIZE,1)*GA_TARGET), 2);
% Populációszám (iterációszám) növelése
t = t + 1;
end
% WHILE ciklus vége
% Legjobb fitness értékkel rendelkező egyed kiválasztása
[F, I] = sort(F);
y = char(P(I(1), :));
if F(1) == 0
disp('Optimális érték elérve.');
```

```
else
disp('A program elérte a maximális generációszámot optimum
    nélkül.');
```

```
end
% end of helloga
```

Első próbálkozás

```
|> helloga
0. generáció legjobb egyede: Kc<|o#^U_yn!    fitness: 147
10. generáció legjobb egyede: Mfsde/Pokgj-    fitness: 83
20. generáció legjobb egyede: Kmlpg!Opqrc!    fitness: 41
30. generáció legjobb egyede: Kflsp!Opqrc!    fitness: 30
40. generáció legjobb egyede: Eelpp ]oqid!    fitness: 18
50. generáció legjobb egyede: Hclnn!Yoqkc!    fitness: 11
60. generáció legjobb egyede: Helmn!Vorkc!    fitness: 6
70. generáció legjobb egyede: Helln Voqkc!    fitness: 5
80. generáció legjobb egyede: Helln Xorkd!    fitness: 3
90. generáció legjobb egyede: Helln Workd!    fitness: 2
A program elérte a maximális generációs számot optimum nélkül.

ans =

Helln Workd!
```

Második próbálkozás

```
>> helloga
0. generáció legjobb egyede: AXgjf3>xukx,      fitness: 124
10. generáció legjobb egyede: AXgjd Zkmuj      fitness: 67
20. generáció legjobb egyede: Hfl1k Zkmuc+     fitness: 37
30. generáció legjobb egyede: Hfl1n Xnsh`'     fitness: 19
40. generáció legjobb egyede: Hflin Xnskc      fitness: 11
50. generáció legjobb egyede: Hfl1n Wnskc      fitness: 7
60. generáció legjobb egyede: Hfl1n Xnald      fitness: 6
70. generáció legjobb egyede: Hfllo Wnskc      fitness: 6
80. generáció legjobb egyede: Hfllo Wnskc!     fitness: 5
90. generáció legjobb egyede: Hfllo Wnr1c!     fitness: 3
A program elérte a maximális generációs számot optimum nélkül.

ans =

Hello Worlc!
```